

2.3. ラグランジアン場の理論の量子化 離散的な格子での共役な座標と運動量

$$\left. \begin{aligned} [\phi_r(j', t), \pi_s(j'', t)] &= [\rho_{ri}(t), \frac{p_{ri}(t)}{\partial x_i}] = i\hbar \frac{\delta_{rs} \delta_{j'j''}}{\partial x_j} \\ [\phi_r(j', t), \phi_s(j'', t)] &= [\pi_r(j', t), \pi_s(j'', t)] = 0 \end{aligned} \right\} (2.30)$$

$\partial x_j \rightarrow 0$ のとき, $\frac{\delta_{j'j''}}{\partial x_j} \rightarrow \delta(\mathbf{x}-\mathbf{x}')$ (Dirac の δ -関数) なら,

$$\left. \begin{aligned} [\phi_r(\mathbf{x}, t), \pi_s(\mathbf{x}', t)] &= i\hbar \delta_{rs} \delta(\mathbf{x}-\mathbf{x}') \\ [\phi_r(\mathbf{x}, t), \phi_s(\mathbf{x}', t)] &= [\pi_r(\mathbf{x}, t), \pi_s(\mathbf{x}', t)] = 0 \end{aligned} \right\} (2.31)$$

(2.28) より,

$$\left. \begin{aligned} [\phi(\mathbf{x}, t), \dot{\phi}(\mathbf{x}', t)] &= [\phi(\mathbf{x}, t), c^2 \pi(\mathbf{x}', t)] = i\hbar c^2 \delta(\mathbf{x}-\mathbf{x}') \\ [\phi(\mathbf{x}, t), \phi(\mathbf{x}', t)] &= [\dot{\phi}(\mathbf{x}, t), \dot{\phi}(\mathbf{x}', t)] = 0 \end{aligned} \right\} (2.32)$$

2.4. 対称性と保存則

ハイゼンベルグ方程式 $i\hbar \frac{dO(t)}{dt} = [O(t), H]$

O が t に陽に依存しないなら $= 0$

量子力学での不変な形式: $U =$ フリー変換 U

$$|\psi\rangle \rightarrow |\psi'\rangle = U|\psi\rangle \quad O \rightarrow O' = UOU^\dagger \quad (2.33)$$

- 共変 eg. Maxwell eq. は Lorentz 変換に対し共変
- 振幅 (従って) 観測量が不変

$$U = e^{i\alpha T} \quad (\alpha \text{ は連続な定数のパラメータ}, T = T^\dagger \text{ (Hermitic)}) \quad (2.34)$$

- $\alpha = 0$ で単位作用素,
- 極小 ($\alpha = \delta\alpha$) 変化に対し

$$U \approx 1 + i\delta\alpha T$$

(2.33) を代入して演算子は

$$\left. \begin{aligned} O' &= O + \delta O = (1 + i\delta\alpha T) O (1 - i\delta\alpha T) \\ \delta O &= i\delta\alpha [T, O] \end{aligned} \right\} (2.35)$$

この変換のもとで不変ならばハミルトニアンが不変 ($\delta H = 0$). このとき

$$[T, H] = 0 \quad \rightarrow T \text{ は運動における定数}$$

ラグランジアン密度 \mathcal{L} での場の理論に対称性から保存量が存在

$$\frac{d f^\alpha}{d x^\alpha} = 0 \quad (f^\alpha: \text{場の演算子とその発散関数}) \quad (2.36)$$

$$F^\alpha(t) = \int d^3x f^\alpha(x, t) \quad (2.37)$$

と定め、積分範囲を空間全体とすれば、 f^α が $|x| \rightarrow \infty$ で十分早く 0 に収束すれば

$$\begin{aligned} \frac{1}{c} \frac{d F^0(t)}{dt} &= - \int d^3x \sum_{j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_j} f^j(x, t) \\ &= - \int_{\partial V} \sum_{j=1}^3 f^j(x, t) \cdot dS \quad (j=1, 2, 3) \\ &= 0 \end{aligned} \quad (2.36a)$$

従って、

$$F^0 = \int d^3x f^0(x, t) \quad (2.38)$$

は保存量、($T = F^0$ とすれば、対応するユニタリ演算子は (2.34) で与えられる)

f^j 及び f^j/c は、三次元体積と保存量 F^j/c の流れの密度

(2.36a) で言えば、有限三次元体積 V での F^j/c の減少速度はその表面 S から流出する F^j/c の流れに等しい。

• (2.36) の保存則をみたす四元ベクトル $f^\alpha(x)$ = 保存カレント (四元流密度)

⇒ ネーターの定理: ラグランジアン密度 \mathcal{L} が連続な変数の変換に対して

(Noether) 不変ならば、対応する保存則が存在。

これを他の変換に対し用いる。

$$\phi_r(x) \rightarrow \phi_r(x) + \delta \phi_r(x) \quad (2.39)$$

この時 \mathcal{L} の変分は
$$\delta \mathcal{L} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_r} \delta \phi_r + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_{r,\alpha} = \frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_r \right)$$

(3インデックスの縮約記法に則る)

E-Log. (2.16)

\mathcal{L} がこの変換に対し不変、即ち $\delta \mathcal{L} = 0$ ならば、連続の方程式 (2.36) と

$$f^\alpha = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_r \quad \text{とて記述できる。}$$

(2.22), (2.38) から運動における定数は

$$F^0 = c \int d^3x \pi_r(x) \delta \phi_r(x) \quad (2.40)$$

- ϕ が複素平面の時、これは量子化された理論において非エルミート演算子
このとき ϕ_r と ϕ_r^\dagger は独立な場である \perp が不変として

$$\left. \begin{aligned} \phi_r &\rightarrow \phi_r' = e^{i\varepsilon} \phi_r \approx (1+i\varepsilon) \phi_r \\ \phi_r^\dagger &\rightarrow \phi_r^{\dagger'} = e^{-i\varepsilon} \phi_r^\dagger \approx (1-i\varepsilon) \phi_r^\dagger \end{aligned} \right\} (\varepsilon \in \mathbb{R}) \quad (\varepsilon \text{ 微小で近似}) \quad (2.41)$$

$$\therefore \delta\phi_r = i\varepsilon\phi_r, \quad \delta\phi_r^\dagger = -i\varepsilon\phi_r^\dagger$$

$$F^0 = i\varepsilon c \int d^3x [\pi_r(x)\phi_r(x) - \pi_r^\dagger(x)\phi_r^\dagger(x)]$$

F^0 の定数倍も保存量 Q ので以下の Q について考える。(8 は後に場の粒子の電荷の式になる)

$$Q = -\frac{i\delta}{\hbar} \int d^3x [\pi_r(x)\phi_r(x) - \pi_r^\dagger(x)\phi_r^\dagger(x)] \quad (2.42)$$

交換子 $[Q, \phi_r(x)]$ を考えるにあたり ϕ_r と ϕ_r^\dagger は独立から ϕ_r は π_r 以外と可換
(x')⁰ = $x^0 = ct$ として (2.31) を用いると. (2.31)'

$$[Q, \phi_r(x)] = -\frac{i\delta}{\hbar} \int d^3x' [\pi_s(x'), \phi_r(x)] \phi_s(x') = -\delta\phi_r(x) \quad (2.43)$$

$|Q'\rangle$ が Q の固有状態で固有値 Q' ならば

$$Q|Q'\rangle = Q'|Q'\rangle$$

$$\begin{aligned} Q\phi_r(x)|Q'\rangle &= \phi_r(x)Q|Q'\rangle - \delta\phi_r(x)|Q'\rangle \\ &= (Q' - \delta)\phi_r(x)|Q'\rangle \end{aligned}$$

よ $\phi_r(x)|Q'\rangle$ も Q の固有状態で固有値 $(Q' - \delta)$, 同様にして
 $\phi_r^\dagger(x)|Q'\rangle$ " " $(Q' + \delta)$

(次章で見る内容として) ϕ_r, ϕ_r^\dagger は生成消滅演算子として線形

$$\left(\begin{array}{l} \phi_r \text{ は電荷 } +\delta \text{ を消滅させ } -\delta \text{ を生成} \\ \phi_r^\dagger \text{ は電荷 } -\delta \text{ " " } +\delta \text{ " "} \end{array} \right) \Rightarrow Q \text{ を電荷演算子として解釈}$$

従って, \mathcal{L} が (2.41) の変換に対して不変 (2.41) で ε が x に依存しない
ような, "global" な位相変換, e.g. ゲージ変換) のとき, 電荷は保存,

$$\text{即ち} \quad \frac{dQ}{dt} = 0, \quad [Q, H] = 0$$

(2.42) から分かるように荷電粒子の場は複素(非エルミート),

非荷電粒子の場は実(エルミート)

(2.42) について演算子は因子の順序の不確定性に関わっていると考える.

このとき $Q|0\rangle = 0$ となるように ($|0\rangle$ は真空状態) 選ぶ。(次章で戻ると)

(2.41) の位相変換 による $U=1$ -変換は, (2.34) を用いて,

$$U = e^{i\alpha Q} \quad (2.44)$$

と書け, 微小な α について (2.33) から, (2.43) を用いて

$$\begin{aligned} \phi_r' &= e^{i\alpha Q} \phi_r e^{-i\alpha Q} \\ &= \phi_r + i\alpha [Q, \phi_r] = (1 - i\alpha \delta) \phi_r \end{aligned} \quad (2.45)$$

(2.41) と比較すると, $\delta = -\alpha \delta$ とすれば "同じ" になることがわかる (ハイパー荷でも同じ)

- エネルギー, 運動量, 角運動量は L のもとで一定で, 変換は連続 \rightarrow 微小変換のみを考えればよい. 四次元においては

$$x_\alpha \rightarrow x'_\alpha = x_\alpha + \delta x_\alpha = x_\alpha + \epsilon_{\alpha\beta} x^\beta + \delta x_\alpha \quad (2.46)$$

δx_α は微小変位, $\epsilon_{\alpha\beta}$ は $\delta x_\alpha = 0$ のローレンツ変換のもとでの $x_\alpha x^\alpha$ の不変性を保つための微小な反対称テンソル ($\epsilon_{\alpha\beta} = -\epsilon_{\beta\alpha}$)

場の変換は,

$$\phi_r(x) \rightarrow \phi_r'(x') = \phi_r(x) + \frac{1}{2} \epsilon_{\alpha\beta} S_{rs}^{\alpha\beta} \phi_s(x) \quad (2.47)$$

ただし, 場のラベル r, s 及びローレンツの α, β について和をとる.

- x, x' は同じ時空上の点, x を表す (表記だけが異なる)
- ϕ_r, ϕ_s' はこれら2つの座標に対応した場の成分
- $S_{rs}^{\alpha\beta}$ は $\epsilon_{\alpha\beta}$ のように α, β について反対称な係数で, 場の変換の性質で決まる (e.g.) ベクトルポテンシャル $A_\alpha(x)$ に対して (2.47) は, ベクトルの変換則となる

- (2.46) 及び (2.47) の変換に対し不変 \rightarrow 新しい座標及び場で表現しても関数形は同じ. 2P5.

$$L(\phi_r(x), \phi_{r,\alpha}(x)) = L(\phi_r(x'), \phi'_{r,\alpha}(x')) \quad (2.48)$$

$\phi'_{r,\alpha} = \frac{\partial \phi_r(x')}{\partial x'^\alpha}$

\rightarrow 場の方程式は共変

(2.48) の右辺を元の座標等で (2.46), (2.47) を用いて表すことで保存則を導ける.

その結果を以下に表す.

- まず $\epsilon_{\alpha\beta} = 0$ の並進変換. に対して, 四次元の連続の方程式が得られる.

$$\frac{\partial \mathcal{F}^{\alpha\beta}}{\partial x^\alpha} = 0 \quad (2.49)$$

ただし, $\mathcal{F}^{\alpha\beta} = \frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} - L g^{\alpha\beta} \quad (2.50)$

4元保存量は

$$cP^\alpha = \int d^3x \mathcal{F}^{\alpha 0} = \int d^3x \left\{ c\pi_r(x) \frac{\partial \phi_r(x)}{\partial x^0} - \mathcal{L} g^{0\alpha} \right\} \quad (2.51)$$

P^α は 4元エネルギー・運動量ベクトルで、

$$\left. \begin{aligned} cP^0 &= \int d^3x \left\{ \pi_r \dot{\phi}_r(x) - \mathcal{L}(\phi_r, \phi_{r,\alpha}) \right\} \\ &= \int d^3x \mathcal{H} = H \end{aligned} \right\} \quad (2.51a)$$

としてハミルトン(2.24), (2.25)であり, 故 P^i は 場の運動量成分で

$$P^i = \int d^3x \pi_r(x) \frac{\partial \phi_r(x)}{\partial x^i} \quad (2.51b)$$

この表示は数値での表現で確かめられる。故 $\mathcal{F}^{\alpha\beta}$ はエネルギー・運動量テンソルと呼ばれる。
 $\delta_\alpha = 0$ の回転変換に対しては, (2.46) ~ (2.48) により連続の方程式が与えられる。

$$\frac{\partial \mathcal{M}^{\alpha\beta\gamma}}{\partial x^\alpha} = 0 \quad (2.52)$$

$$\mathcal{M}^{\alpha\beta\gamma} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} S_{rs}^{\beta\gamma} \phi_s(x) + [x^\beta \mathcal{F}^{\alpha\gamma} - x^\gamma \mathcal{F}^{\alpha\beta}] \quad (2.53)$$

故, $M^{\alpha\beta}$ は 6元保存量 ($M^{\alpha\beta} = -M^{\beta\alpha}$) は

$$cM^{\alpha\beta} = \int d^3x \mathcal{M}^{\alpha\beta 0} = \int d^3x \left\{ [x^\alpha \mathcal{F}^{\beta 0} - x^\beta \mathcal{F}^{\alpha 0}] + c\pi_r(x) S_{rs}^{\alpha\beta} \phi_s(x) \right\} \quad (2.54)$$

空間的なラベル $i, j (= 1, 2, 3)$ について, M^{ij} は 場の角運動量演算子
 (M^{12} は z成分, etc.)

\mathcal{F}^{0i}/c は 運動量密度 \rightarrow 軌道角運動量 (固有の) スピン角運動量

(2.49) (2.52) について ...

微小変位は $\delta \phi_r(x) = \phi'_r(x) - \phi_r(x) \quad (2.55a)$

引数も変化する変位も定義 $\delta_T \phi_r(x) = \phi'_r(x) - \phi_r(x) \quad (2.55b)$

このとき $\delta_T \phi_r(x) = [\phi'_r(x) - \phi_r(x)] + [\phi_r(x) - \phi_r(x)]$
 $= \delta \phi_r(x) + \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\alpha} \delta x^\alpha \quad (2.56)$

1次の微小量として近似 $\delta_T \phi_r(x) = \delta \phi_r(x) + \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\alpha} \delta x^\alpha$

(2.48) の δ の変位について

$$\begin{aligned} 0 &= \mathcal{L}(\phi'_r(x), \phi'_{r,\alpha}(x)) - \mathcal{L}(\phi_r(x), \phi_{r,\alpha}(x)) \\ &= \delta \mathcal{L} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x^\alpha} \delta x^\alpha \end{aligned} \quad (2.58)$$

E-L eq. より.

$$\begin{aligned} \delta L &= \frac{\partial L}{\partial \phi_r} \delta \phi_r + \frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_{r,\alpha} \\ &= \frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left\{ \frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_r \right\} = \frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left\{ \frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \left[\delta_T \phi_r - \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} \delta x^\beta \right] \right\} \quad (2.59) \end{aligned}$$

(2.58), (2.59)より

$$\frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left\{ \frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \left[\delta_T \phi_r - \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} \delta x^\beta \right] \right\} + \frac{\partial L}{\partial x^\alpha} \delta x^\alpha = 0 \quad (*)$$

$$\Rightarrow f^\alpha \equiv \frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta_T \phi_r - f^{\alpha\beta} \delta x^\beta, \quad \text{とすれば} \quad (2.61)$$

$$f^{\alpha\beta} \equiv \frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} - L g^{\alpha\beta} \quad ((2.50)より)$$

$$g^{\alpha\beta} \delta x^\beta = \delta x^\alpha, \quad (*)より$$

$$\frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left(\frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta_T \phi_r - \left(\frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} - L g^{\alpha\beta} \right) \delta x^\beta \right) = 0 \text{ より}$$

$$\frac{\partial f^\alpha}{\partial x^\alpha} = 0 \quad (2.60)$$

• $\Sigma_{\alpha\beta} = 0$ のとき: (2.46), (2.47)より対称は, $\delta x^\beta = \delta \beta$, $\delta_T \phi_r = 0$.
 $f^\alpha = -f^{\alpha\beta} \delta x^\beta$ とし, $\delta \beta$ は4成分が独立より(2.60)は「エネルギー-運動量保存則」に与える4元連続の右方程式となる.

• $\delta x = 0$ のとき: 対応は $\delta x^\alpha = \epsilon^{\alpha\beta} x^\beta$, $\delta_T \phi_r = \frac{1}{2} \epsilon^{\alpha\beta} S_{rs}^{\alpha\beta} \phi_s(x)$

$$f^\alpha = \frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \cdot \frac{1}{2} \epsilon^{\beta\sigma} S_{rs}^{\beta\sigma} \phi_s(x) = f^{\alpha\beta} \epsilon_{\beta\sigma} x^\sigma$$

$$\frac{1}{2} \epsilon_{\beta\sigma} (x^\beta f^{\alpha\sigma} - x^\sigma f^{\alpha\beta}) \quad (\epsilon_{\beta\sigma} \text{は反変})$$

$$= \frac{1}{2} \epsilon_{\beta\sigma} M^{\alpha\beta\sigma} \quad (2.62)$$

(2.53)参照

$\epsilon_{\beta\sigma}$ は独立より(2.52)の導かれる.