

### 2.3, ラグランジアン場の理論の量子化 離散的な格子での共役な座標と運動量

$$\left. \begin{aligned} [\phi_r(j;t), \pi_s(j';t)] &= [\rho_{ri}(t), \frac{p_{ri}(t)}{\partial x_i}] = i\hbar \frac{\delta_{rs} \delta_{jj'}}{\delta x_j} \\ [\phi_r(j;t), \phi_s(j';t)] &= [\pi_r(j;t), \pi_s(j';t)] = 0 \end{aligned} \right\} (2.30)$$

$$\left. \begin{aligned} \delta x_j \rightarrow 0 \text{ のとき, } \frac{\delta_{jj'}}{\delta x_j} &\rightarrow \delta(\mathbf{x}-\mathbf{x}') \text{ (Dirac の } \delta\text{-関数) なら,} \\ [\phi_r(\mathbf{x},t), \pi_s(\mathbf{x}',t)] &= i\hbar \delta_{rs} \delta(\mathbf{x}-\mathbf{x}') \\ [\phi_r(\mathbf{x},t), \phi_s(\mathbf{x}',t)] &= [\pi_r(\mathbf{x},t), \pi_s(\mathbf{x}',t)] = 0 \end{aligned} \right\} (2.31)$$

$$\left. \begin{aligned} (2.28) \text{ より, } [\phi(\mathbf{x},t), \dot{\phi}(\mathbf{x}',t)] &= [\phi(\mathbf{x},t), c^2 \pi(\mathbf{x}',t)] = i\hbar c^2 \delta(\mathbf{x}-\mathbf{x}') \\ [\phi(\mathbf{x},t), \phi(\mathbf{x}',t)] &= [\dot{\phi}(\mathbf{x},t), \dot{\phi}(\mathbf{x}',t)] = 0 \end{aligned} \right\} (2.32)$$

### 2.4, 対称性と保存則

$$\text{ハイゼンベルグ方程式 } i\hbar \frac{dO(t)}{dt} = [O(t), H]$$

$$\begin{aligned} &O \text{ が } t \text{ に隔に依存しないなら } = 0 \\ \cdot \text{ 量子力学での不変な形式: } U &= \text{ユニタリ変換 } U \\ |\psi\rangle &\rightarrow |\psi'\rangle = U|\psi\rangle \quad O \rightarrow O' = UOU^\dagger \end{aligned} \quad (2.33)$$

- ・ 共変 eg. Maxwell eq. は Lorentz 変換に対し共変
- ・ 振幅 (従って) 観測量が不変

$$U = e^{i\alpha T} \quad (\alpha \text{ は連続変数のパラメータ, } T = T^\dagger \text{ (Hermitic)}) \quad (2.34)$$

- ・  $\alpha = 0$  で単位作用素,
- ・ 極小 ( $\alpha = \delta\alpha$ ) 変化に対し

$$\begin{aligned} U &\approx 1 + i\delta\alpha T \\ (2.33) \text{ 代入して, 演算子は} \\ O' &= O + \delta O = (1 + i\delta\alpha T) O (1 - i\delta\alpha T) \\ \delta O &= i\delta\alpha [T, O] \end{aligned} \quad (2.35)$$

この変換のもとで不変ならば "ハミルトニアンが不変 ( $\delta H = 0$ )". このとき  
 $[T, H] = 0 \rightarrow T$  は運動における定数

ラグランジアン密度  $\mathcal{L}$  での場の理論に対称性から保存量が存在

$$\frac{d f^\alpha}{d x^\alpha} = 0 \quad (f^\alpha: \text{場の演算子とその共変関数}) \quad (2.36)$$

$$F^\alpha(t) = \int d^3x f^\alpha(x, t) \quad (2.37)$$

と定め、積分範囲を空間全体とすれば、 $f^\alpha$  が  $|x| \rightarrow \infty$  で十分早く 0 に収束すれば

$$\begin{aligned} \frac{1}{c} \frac{d F^\alpha(t)}{dt} &= - \int d^3x \sum_{j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_j} f^j(x, t) \\ &= - \int_{\partial V} \sum_{j=1}^3 f^j(x, t) \cdot dS \quad (j=1, 2, 3) \\ &= 0 \end{aligned} \quad (2.36a)$$

従って、

$$F^0 = \int d^3x f^0(x, t) \quad (2.38)$$

は保存量、 $(T = F^0$  とすれば、対応するエネルギー演算子は (2.34) で与えられる)

$f^j$  及び  $f^j/c$  は、三次元体積と保存量  $F^j/c$  の流れの密度

(2.36a) で言えば、有限三次元体積  $V$  での  $F^j/c$  の減少速度はその表面  $S$  から流出する  $F^j/c$  の流れに等しい。

• (2.36) の保存則をみたす四元ベクトル  $f^\alpha(x)$  = 保存カレント (四元流密度)

⇒ ネーターの定理: ラグランジアン密度  $\mathcal{L}$  が連続な変数の変換に対して

(Noether) 不変ならば、対応する保存則が存在。

これを他の変換に対し用いる。

$$\phi_r(x) \rightarrow \phi_r'(x) = \phi_r(x) + \delta \phi_r(x) \quad (2.39)$$

この時  $\mathcal{L}$  の変分は 
$$\delta \mathcal{L} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_r} \delta \phi_r + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_{r,\alpha} = \frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_r \right)$$

(3インデックスの縮約記法に則る)

E-Log. (2.16)

$\mathcal{L}$  がこの変換に対し不変、即ち  $\delta \mathcal{L} = 0$  ならば、連続の方程式 (2.36) と

$$f^\alpha = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_r \quad \text{とて記述できる。}$$

(2.22) (2.38) から運動における定数は

$$F^0 = c \int d^3x \pi_r(x) \delta \phi_r(x) \quad (2.40)$$

- $\phi$  が複素平面の時、これは量子化された理論において非エルミート演算子  
このとき  $\phi_r$  と  $\phi_r^\dagger$  は独立な場である。  $\phi$  を不変として

$$\left. \begin{aligned} \phi_r &\rightarrow \phi_r' = e^{i\varepsilon} \phi_r \approx (1+i\varepsilon) \phi_r \\ \phi_r^\dagger &\rightarrow \phi_r^{\dagger'} = e^{-i\varepsilon} \phi_r^\dagger \approx (1-i\varepsilon) \phi_r^\dagger \end{aligned} \right\} (\varepsilon \in \mathbb{R}) \quad (\varepsilon \text{ 微小で近似}) \quad (2.41)$$

$$\therefore \delta\phi_r = i\varepsilon\phi_r, \quad \delta\phi_r^\dagger = -i\varepsilon\phi_r^\dagger$$

$$F^0 = i\varepsilon c \int d^3x [\pi_r(x)\phi_r(x) - \pi_r^\dagger(x)\phi_r^\dagger(x)]$$

$F^0$  の定数倍も保存量なので以下の  $Q$  について考える。(8 は後に場の粒子の電荷の入り込む)

$$Q = -\frac{i\delta}{\hbar} \int d^3x [\pi_r(x)\phi_r(x) - \pi_r^\dagger(x)\phi_r^\dagger(x)] \quad (2.42)$$

交換子  $[Q, \phi_r(x)]$  を考えるにあたり  $\phi_r$  と  $\phi_r^\dagger$  は独立から  $\phi_r$  は  $\pi_r$  以外と可換  
( $x'$ )<sup>0</sup> =  $x^0 = ct$  として (2.31) を用いると。 (2.31)'

$$[Q, \phi_r(x)] = -\frac{i\delta}{\hbar} \int d^3x' [\pi_s(x'), \phi_r(x)] \phi_s(x') = -\delta\phi_r(x) \quad (2.43)$$

$|Q'\rangle$  が  $Q$  の固有状態で固有値  $Q'$  ならば

$$Q|Q'\rangle = Q'|Q'\rangle$$

$$\begin{aligned} Q\phi_r(x)|Q'\rangle &= \phi_r(x)Q|Q'\rangle - \delta\phi_r(x)|Q'\rangle \\ &= (Q' - \delta)\phi_r(x)|Q'\rangle \end{aligned}$$

すなわち  $\phi_r(x)|Q'\rangle$  も  $Q$  の固有状態で固有値  $(Q' - \delta)$ 、同様にして  
 $\phi_r^\dagger(x)|Q'\rangle$  " "  $(Q' + \delta)$

(次章で見る内容として)  $\phi_r, \phi_r^\dagger$  は生成消滅演算子として線形

$$\left( \begin{array}{l} \phi_r \text{ は電荷 } +\delta \text{ を消滅させ } -\delta \text{ を生成} \\ \phi_r^\dagger \text{ は電荷 } -\delta \text{ " " } +\delta \text{ " "} \end{array} \right) \Rightarrow Q \text{ を電荷演算子として解釈}$$

従って、(2.41) の変換に対して不変 (2.41) で  $\varepsilon$  が  $x$  に依存しない  
ような、"global" な位相変換, e.g. ゲージ変換) のとき、電荷は保存、

即ち  $\frac{dQ}{dt} = 0, [Q, H] = 0$

(2.42) から分かるように荷電粒子の場は複素(非エルミート)。

非荷電粒子の場は実(エルミート)

(2.42) について演算子は因子の順序の不確定性に依っていると考える。

このとき  $Q|0\rangle = 0$  となるように  $|0\rangle$  は真空状態を選ぶ。(次章で戻ってくる)

(2.41) の位相変換 による  $z=71$ -変換は, (2.34) を用いて,

$$U = e^{i\alpha Q} \quad (2.44)$$

と書け, 微小な  $\alpha$  について (2.33) から, (2.43) を用いて,

$$\begin{aligned} \phi_r' &= e^{i\alpha Q} \phi_r e^{-i\alpha Q} \\ &= \phi_r + i\alpha [Q, \phi_r] = (1 - i\alpha \delta) \phi_r \end{aligned} \quad (2.45)$$

(2.41) と比較すると,  $\varepsilon = -\alpha \delta$  とすれば "同じ" になることがわかる (ハイパー荷でも同じ).  
 ・ エネルギー, 運動量, 角運動量は  $L$  のもとで一定で, 変換は連続  
 → 微小変換のみを考えるとよい. 四次元においては,

$$x_\alpha \rightarrow x'_\alpha = x_\alpha + \delta x_\alpha = x_\alpha + \varepsilon_{\alpha\beta} x^\beta + \delta x_\alpha \quad (2.46)$$

$\delta x_\alpha$  は微小変位,  $\varepsilon_{\alpha\beta}$  は  $\delta_\alpha = 0$  のローレンツ変換のもとでの  $x_\alpha x^\alpha$  の不変性を保つための微小な反対称テンソル ( $\varepsilon_{\alpha\beta} = -\varepsilon_{\beta\alpha}$ )

場の変換は,

$$\phi_r(x) \rightarrow \phi_r'(x') = \phi_r(x) + \frac{1}{2} \varepsilon_{\alpha\beta} S_{rs}^{\alpha\beta} \phi_s(x) \quad (2.47)$$

ただし, 場のラベル  $r, s$  及びローレンツの  $\alpha, \beta$  について和をとる.

- ・  $x, x'$  は同じ時空上の点,  $\varepsilon$  表す (表記が異なる)
- ・  $\phi_r, \phi_s'$  はこれら2つの座標に対応した場の成分
- ・  $S_{rs}^{\alpha\beta}$  は  $\varepsilon_{\alpha\beta}$  のように  $\alpha, \beta$  について反対称な係数で, 場の変換の性質で決まる (e.g.) ベクトルポテンシャル  $A_\mu(x)$  に対して (2.47) は, ベクトルの変換則となる

・ (2.46) 及び (2.47) の変換に対し不変 → 新しい座標及び場で表現しても関数形は同じ. 2P5.

$$L(\phi_r(x), \phi_{r,\alpha}(x)) = L(\phi_r(x'), \phi'_{r,\alpha}(x')) \quad (2.48)$$

$\alpha = \frac{\partial x^\alpha}{\partial x'^\alpha}$

→ 場の方程式は共変

(2.48) の右辺を元の座標等で (2.46) (2.47) を用いて表すことで "保存則" を導ける.

その結果を以下に表す.

まず  $\varepsilon_{\alpha\beta} = 0$  の並進変換. に対して, 四次元の連続の方程式が得られる.

$$\frac{\partial \mathcal{F}^{\alpha\beta}}{\partial x^\alpha} = 0 \quad (2.49)$$

ただし,  $\mathcal{F}^{\alpha\beta} = \frac{\partial L}{\partial \phi_{r,\alpha}} \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} - L g^{\alpha\beta} \quad (2.50)$

4元保存量は

$$cP^\alpha = \int d^3x \mathcal{F}^{\alpha\alpha} = \int d^3x \left\{ c\pi_r(x) \frac{\partial \phi_r(x)}{\partial x^\alpha} - \mathcal{L} g^{\alpha\alpha} \right\} \quad (2.51)$$

$P^\alpha$  は 4元エネルギー・運動量ベクトルで、

$$\left. \begin{aligned} cP^0 &= \int d^3x \left\{ \pi_r \dot{\phi}_r(x) - \mathcal{L}(\phi_r, \dot{\phi}_r, x) \right\} \\ &= \int d^3x \mathcal{H} = H \end{aligned} \right\} \quad (2.51a)$$

としてハミルトン(2.24), (2.25)であり、 $P^i$  は 3元運動量成分で

$$P^i = \int d^3x \pi_r(x) \frac{\partial \phi_r(x)}{\partial x^i} \quad (2.51b)$$

この表示は数値での表現で確かめられる。また  $\mathcal{F}^{\alpha\beta}$  はエネルギー・運動量テンソルと呼ばれる。  
 $\delta_\alpha = 0$  の回転変換に対しては、(2.46) ~ (2.48) により連続の方程式が与えられる。

$$\frac{\partial \mathcal{M}^{\alpha\beta\sigma}}{\partial x^\alpha} = 0 \quad (2.52)$$

$$\mathcal{M}^{\alpha\beta\sigma} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} S_{rs}^{\beta\sigma} \phi_s(x) + [x^\beta \mathcal{F}^{\alpha\sigma} - x^\sigma \mathcal{F}^{\alpha\beta}] \quad (2.53)$$

また、ここで 6元保存量 ( $\mathcal{M}^{\alpha\beta\sigma} = -\mathcal{M}^{\sigma\beta\alpha}$ ) は

$$cM^{\alpha\beta} = \int d^3x \mathcal{M}^{\alpha\beta\sigma} = \int d^3x \left\{ [x^\alpha \mathcal{F}^{\beta\sigma} - x^\beta \mathcal{F}^{\alpha\sigma}] + c\pi_r(x) S_{rs}^{\alpha\beta} \phi_s(x) \right\} \quad (2.54)$$

空間的座標  $i, j (= 1, 2, 3)$  について、 $M^{ij}$  は 3元角運動量演算子  
 ( $M^{12}$  は z成分, etc.)

$\mathcal{F}^{\alpha\sigma} / c$  は 運動量密度  $\rightarrow$  軌道角運動量 (固有の) スピン角運動量

(2.49) (2.52) について ...

$$\text{微小変位は} \quad \delta \phi_r(x) = \phi'_r(x) - \phi_r(x) \quad (2.55a)$$

$$\text{引数も変化する変位も定義} \quad \delta_T \phi_r(x) = \phi'_r(x') - \phi_r(x) \quad (2.55b)$$

$$\begin{aligned} \text{このとき} \quad \delta_T \phi_r(x) &= [\phi'_r(x') - \phi_r(x)] + [\phi_r(x) - \phi_r(x)] \\ &= \delta \phi_r(x) + \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} \delta x^\beta \end{aligned} \quad (2.56)$$

1次の微小量として近似  $\delta_T \phi_r(x) = \delta \phi_r(x) + \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} \delta x^\beta$

(2.48) の変位について

$$\begin{aligned} 0 &= \mathcal{L}(\phi'_r(x'), \phi'_{r,\alpha}(x')) - \mathcal{L}(\phi_r(x), \phi_{r,\alpha}(x)) \\ &= \delta \mathcal{L} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x^\alpha} \delta x^\alpha \end{aligned} \quad (2.58)$$

E-L eq. より.

$$\begin{aligned} \delta \mathcal{L} &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_r} \delta \phi_r + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_{r,\alpha} \\ &= \frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta \phi_r \right\} = \frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \left[ \delta_T \phi_r - \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} \delta x^\beta \right] \right\} \quad (2.59) \end{aligned}$$

(2.58), (2.59) より

$$\frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \left[ \delta_T \phi_r - \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} \delta x^\beta \right] \right\} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x^\alpha} \delta x^\alpha = 0 \quad (*)$$

$$\Rightarrow f^\alpha \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta_T \phi_r - \mathcal{F}^{\alpha\beta} \delta x^\beta, \quad \text{とすれば} \quad (2.61)$$

$$\mathcal{F}^{\alpha\beta} \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} - \mathcal{L} g^{\alpha\beta} \quad ((2.50) \text{より})$$

$$g^{\alpha\beta} \delta x^\beta = \delta x^\alpha, \quad (*) \text{より}$$

$$\frac{\partial}{\partial x^\alpha} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \delta_T \phi_r - \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \frac{\partial \phi_r}{\partial x^\beta} - \mathcal{L} g^{\alpha\beta} \right) \delta x^\beta \right) = 0 \text{ より}$$

$$\frac{\partial f^\alpha}{\partial x^\alpha} = 0 \quad (2.60)$$

•  $\epsilon_{\alpha\beta} = 0$  のとき: (2.46), (2.47) より変換は,  $\delta x^\beta = \delta^\beta_\alpha x^\alpha$ ,  $\delta_T \phi_r = 0$ .  
 $f^\alpha = -\mathcal{F}^{\alpha\beta} \delta x^\beta$  となり,  $\delta^\beta_\alpha$  は 4成分が独立より (2.60) は "エネルギー-運動量保存則" 125面の4元連続の右方程式となる.

•  $\delta x = 0$  のとき: 対応は  $\delta x^\alpha = \epsilon^{\alpha\beta} x^\beta$ ,  $\delta_T \phi_r = \frac{1}{2} \epsilon_{\alpha\beta} S_{rs}^{\alpha\beta} \phi_s(x)$

$$\begin{aligned} f^\alpha &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{r,\alpha}} \cdot \frac{1}{2} \epsilon_{\beta\gamma} S_{rs}^{\beta\gamma} \phi_s(x) - \mathcal{F}^{\alpha\beta} \epsilon_{\beta\gamma} x^\gamma \\ &= \frac{1}{2} \epsilon_{\beta\gamma} M^{\alpha\beta\gamma} \quad (E_{\beta\gamma} \text{は反変}) \quad (2.62) \end{aligned}$$

(2.53) 参照

$E_{\beta\gamma}$  は独立より (2.52) の導かれる.