

$$\begin{aligned}
 &= - \int d^3x \, d\tilde{k}_1 \, d\tilde{k}_2 \, k_1^0 k_2^j \left\{ e^{i(k_1+k_2)x} a(k_1) a(k_2) \right. \\
 &\quad + e^{-i(k_1+k_2)x} a^\dagger(k_1) a^\dagger(k_2) - e^{i(k_1-k_2)x} a(k_1) a^\dagger(k_2) \\
 &\quad \left. - e^{-i(k_1-k_2)x} a^\dagger(k_1) a(k_2) \right\} \quad \text{比較は}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= - \int d\tilde{k}_1 \, d\tilde{k}_2 \, k_1^0 k_2^j (2\pi)^3 \left\{ \underbrace{\delta^3(k_1+k_2)}_0 a(k_1) a(k_2) \right. \\
 &\quad \left. + \underbrace{\delta^3(k_1+k_2)}_0 a^\dagger(k_1) a^\dagger(k_2) - \delta^3(k_1-k_2) \left( a(k_1) a^\dagger(k_2) + a(k_2) a^\dagger(k_1) \right) \right\}
 \end{aligned}$$

$$= - \int d\tilde{k} \frac{(2\pi)^3 k^0}{(2\pi)^3 k^0} \cdot \frac{k^j}{2} \cdot -2 a^\dagger(k) a(k)$$

$$= \int d\tilde{k} \, k^j a_a^\dagger(k) a_a(k) \quad (22.34)$$

これは期待(2) (通常) の形式であり、

エネルギー・運動量 4元ベクトル (お次のように書ける)  
Energy - momentum four-vector

$$P^M = \int d^3x T^{0M}(x) \quad (22.35)$$

§2 で時空並進演算子は次のように定義される

$$T_a \equiv \exp(-i P^M a_M) \quad (22.36)$$

cf. (2.23)

これは

$$T^{-1}(a) \varphi_a(x) T(a) = \varphi_a(x-a) \quad (22.37)$$

を満たす

これは次のように変形できる

$$\varphi_a T(a) = T(a) \varphi_a(x-a)$$

$a_\mu$  を微小とすれば

$$\varphi_a T(a) = T_a \varphi_a - T_a \partial^M \varphi_a a_M$$

$$\exists! \quad T(a) = \exp(-i P^M a_\mu) \approx 1 - i P^M a_\mu$$

ここで2'を3から

$$\varphi_a(1 - i P^M a_\mu) = (1 - i P^M a_\mu) \varphi_a - (1 - i P^M a_\mu) \partial^\nu \varphi_a a_\nu$$

2次の微分小項を無視して整理

$$-i \varphi_a P^M a_\mu = -i P^M a_\mu \varphi_a - \partial^\mu \varphi_a a_\mu$$

$$\varphi_a P^M a_\mu - P^M \varphi_a a_\mu = \frac{1}{i} \partial^\mu \varphi_a a_\mu$$

$$\therefore [\varphi_a, P^M] = \frac{1}{i} \partial^\mu \varphi_a \quad (22-38)$$

これは標準的な交換関係を用いてここで確認するのと2'を3から

$$\varphi_a P^M - P^M \varphi_a = - \int d^3x' \varphi_a(x) \pi(x') \partial^\mu \varphi_a(x') - \pi(x') \partial^\mu \varphi_a(x') \varphi_a(x)$$

$$(3.28) \quad [\varphi(x), \Pi(x')] = i \delta^3(x-x')$$

を用いたのは'

$$= \int d^3x' \left[ \Pi(x') \left( \partial^M \varphi_a(x') \varphi_a(x) - \varphi_a(x) \partial^M(x') \right) - i \delta^3(x-x') \partial^M \varphi_a(x') \right]$$

$$= -i \partial^M \varphi_a(x)$$

$$= \frac{1}{i} \partial^M \varphi_a(x) \iff (22.38)$$

- 次にローレンツ変換について言及する

微小ローレンツ変換を

$$\varphi_a(x) \rightarrow \varphi_a(x + \delta\omega \cdot x) \quad \text{と表す}$$

ただし、

$$\delta\omega \text{ は } \delta\omega^\nu$$

$x$  は、 $x^\mu$  の略記

これは時空並進変換と大変類似しているが、  
唯一の相違は、変換パラメータが  
 $x$  に依存している点である。

その結果生じる保存カレントは

$$M^{\mu\nu\rho}(x) = x^\nu T^{\mu\rho}(x) - x^\rho T^{\mu\nu}(x) \quad (22.39)$$

これは、 $\partial_\mu M^{\mu\nu\rho}(x) = 0$  を満たす

$M^{\mu\nu\rho}(x)$  は  $\nu \leftrightarrow \rho$  の交換で反対称。

であるが、これは  $\delta\omega^{\nu\rho}$  が  $\nu \leftrightarrow \rho$  の交換に対して  
反対称であることに由来する。

このカレントに対応する保存量は

$$M^{\nu\rho} = \int d^3x \quad M^{0\nu\rho}(x) \quad (22.40) \quad \text{である}$$

ローレンツ群の生成子となる。(2.12)  
を導入した)

正準交換関係をを用いた場合は、 $M^{\nu 0}$ に對する  
交換関係が求まる

たとえば、

$$[\varphi(x), M^{\mu\nu}] = \mathcal{L}^{\mu\nu} \varphi(x) \quad (2.29) \quad (2.217)$$

$$\begin{aligned} & [\varphi(x), M^{\mu\nu}] \\ &= [\varphi(x), \int dx' M^{0\mu\nu}(x')] \\ &= [\varphi(x), M^{0\mu\nu}(x)] \\ &= [\varphi(x), x^\mu T^{0\nu} - x^\nu T^{0\mu}] \\ &= [\varphi(x), -x^\mu \pi_a \partial^\nu \varphi + x^\nu \pi_a \partial^\mu \varphi] \\ &= -i x^\mu \partial^\nu \varphi + i x^\nu \partial^\mu \varphi \\ &= \frac{1}{i} (x^\mu \partial^\nu - x^\nu \partial^\mu) \varphi \end{aligned}$$

とすれば、同様の交換関係を  
満たすことが分かる。